

## Examen 1 – correction

### Exercice 1 – Du cours

**Question 1 :** Soit  $V$  un espace de Hilbert muni d'un produit scalaire  $(\cdot, \cdot)_V$  et d'une norme  $\|\cdot\|_V$ . Soit la formulation variationnelle suivante :

$$\begin{cases} \text{Trouver } u \in V \text{ tel que} \\ \forall v \in V, \quad a(u, v) = \ell(v). \end{cases}$$

Sous les hypothèses suivantes, la formulation variationnelle admet une unique solution :

- $a$  est une forme sesquilinéaire sur  $V \times V$  et  $\ell$  une forme anti linéaire sur  $V$
- $a$  est continue :  $\exists M > 0$  tel que  $\forall u, v \in V, |a(u, v)| \leq M \|u\|_V \|v\|_V$
- $\ell$  est continue :  $\exists C > 0$  tel que  $\forall v \in V, |\ell(v)| \leq C \|v\|_V$
- $a$  est coercive :  $\exists \alpha > 0$  tel que  $\forall u \in V, \Re(a(u, u)) \geq \alpha \|u\|_V^2$

**Question 2 :** Soit  $u \in L^2(\Omega)$ , alors  $u$  admet une dérivée faible dans la direction  $x_i$  s'il existe une fonction  $g \in L^2(\Omega)$  telle que :

$$\forall \varphi \in \mathcal{C}_c^\infty(\Omega), \quad \int_{\Omega} u(\mathbf{x}) \frac{\partial \varphi}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = - \int_{\Omega} g(\mathbf{x}) \varphi(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x}$$

**Question 3 :** Soit  $u \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$ , alors pour  $i = 1, 2, \dots, d$  (où  $d$  est la dimension du problème) :

$$\int_{\Omega} \frac{\partial u}{\partial x_i}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} = \int_{\partial\Omega} u(\mathbf{x}) \mathbf{n}_i(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x},$$

où  $\mathbf{n}$  est la normale unitaire sortante à  $\Omega$ .

**Question 4 :** Nous prenons  $u \in \mathcal{C}^2(\bar{\Omega})$  et  $v \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega})$  :

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} \Delta u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} &= \int_{\Omega} \sum_{j=1}^d \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} \\ &= \sum_{j=1}^d \int_{\Omega} \frac{\partial^2 u}{\partial x_j^2}(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} && \text{Somme et intégrale finies} \\ &= \sum_{j=1}^d \left[ - \int_{\Omega} \frac{\partial v}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \mathbf{n}_j(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} \right] && \text{Formule de Green} \\ &= - \int_{\Omega} \sum_{j=1}^d \frac{\partial v}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} \sum_{j=1}^d \left( \frac{\partial u}{\partial x_j}(\mathbf{x}) \mathbf{n}_j(\mathbf{x}) \right) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} && \text{Sommes et intégrales finies} \\ &= - \int_{\Omega} \nabla u(\mathbf{x}) \cdot \nabla v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} (\nabla u(\mathbf{x}) \cdot \mathbf{n}(\mathbf{x})) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} && \text{Définition gradient} \\ &= - \int_{\Omega} \nabla u(\mathbf{x}) \cdot \nabla v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} + \int_{\partial\Omega} \partial_{\mathbf{n}} u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) \, d\mathbf{x} && \text{Définition dérivée normale} \end{aligned}$$

### Exercice 2 – De l'énergie

**Question 1 :** Nous avons :

$$\begin{aligned} J(v) = J(u + w) &= \frac{1}{2} a(u + w, u + w) - \ell(u + w) \\ &= \frac{1}{2} a(u, u) + \frac{1}{2} a(u, w) + \frac{1}{2} a(w, u) + \frac{1}{2} a(w, w) - \ell(u) - \ell(w) \\ &= \frac{1}{2} a(u, u) - \ell(u) + \frac{1}{2} a(w, w) - \ell(w) + \frac{1}{2} (a(u, w) + a(w, u)) \\ &= J(u) + \frac{1}{2} a(w, w) - \ell(w) + \frac{1}{2} (a(u, w) + a(w, u)) \\ &= J(u) + \frac{1}{2} a(w, w) - \ell(w) + a(u, w) \\ &= J(u) + \frac{1}{2} a(w, w) \\ &\geq J(u) \end{aligned}$$

**Question 2 :** Soient  $v \in V$  et  $j(t) = J(u + tv)$ , comme  $u$  minimise  $J$ , nous avons :

$$j(t) = J(u + tv) = J(u) + \frac{t^2}{2} a(v, v) + t [a(u, v) - \ell(v)].$$

Comme  $t = 0$  est un minimum de  $j$ , on en déduit que  $j'(t = 0) = 0$ , d'où, comme  $v$  est arbitraire

$$\forall v \in V, \quad a(u, v) - \ell(v) = 0.$$

---

### Exercice 3 – Démonstration du Théorème de Lax-Milgram

**Question 1 :** Nous rappelons que  $\ell$  est continue et anti-symétrique tandis que  $a(\cdot, \cdot)$  est continue et sesquilinéaire. Nous sommes sous les hypothèses du Théorème de Représentation de Riesz :

1.  $\exists b \in V / \forall v \in V, \quad \ell(v) = (b, v)_V$
2. Pour  $w$  arbitraire, la fonction  $v \rightarrow a(w, v)$  est continue et anti-linéaire. Nous avons donc

$$\exists (Aw) \in V / \forall v \in V, \quad a(w, v) = (Aw, v)_V$$

Il reste à montrer que  $A : V \rightarrow V$  est continue et linéaire :

$$\forall v \in V, \quad a(w + w', v) = (A(w + w'), v)_V = a(w, v) + a(w', v) = (Aw, v)_V + (Aw', v)_V$$

Pour la continuité (si  $M$  est la constante de continuité de  $a(\cdot, \cdot)$ ) :

$$\|Aw\|_V^2 = (Aw, Aw)_V = a(w, Aw) \leq M \|w\|_V \|Aw\|_V$$

Ce qui implique que  $\|Aw\|_V \leq M \|w\|_V$ .

**Question 2 :** Pour tout  $v, w \in V$ ,

$$\begin{aligned}
 \|S_\rho(v) - S_\rho(w)\|_V^2 &= (S_\rho(v) - S_\rho(w), S_\rho(v) - S_\rho(w))_V \\
 &= (v - \rho(Av - b) - w + \rho(Aw - b), v - \rho(Av - b) - w + \rho(Aw - b))_V \\
 &= ((v - w) - \rho(Av - Aw), (v - w) - \rho(Av - Aw))_V \\
 &= (v - w, v - w)_V + (\rho(Av - Aw), \rho(Av - Aw))_V - (\rho(Av - Aw), (v - w))_V - ((v - w), \rho(Av - Aw))_V \\
 &= \|v - w\|_V^2 + \rho^2 \|A(v - w)\|_V^2 - (\rho(Av - Aw), (v - w))_V - \overline{(\rho(Av - Aw), (v - w))_V} \\
 &= \|v - w\|_V^2 + \rho^2 \|A(v - w)\|_V^2 - 2\rho \Re((A(v - w), (v - w))_V) \\
 &= \|v - w\|_V^2 + \rho^2 \|A(v - w)\|_V^2 - 2\rho \Re(a((v - w), v - w))
 \end{aligned}$$

Nous utilisons maintenant la continuité de  $A$  (notée  $M$ ) et la coercivité de  $a(\cdot, \cdot)$  (notée  $\alpha$ ) :

$$\|S_\rho(v) - S_\rho(w)\|_V^2 \leq \|v - w\|_V^2 + M\rho^2 \|v - w\|_V^2 - 2\rho\alpha \|v - w\|_V^2 = (1 - 2\rho\alpha + M\rho^2) \|v - w\|_V^2$$

**Question 3 :** Prenons  $\rho$  minimisant  $1 - 2\rho\alpha + M\rho^2$  :  $\rho = \alpha/M$ . Cela implique que

$$\|S_\rho(v) - S_\rho(w)\|_V^2 \leq \left(1 - \frac{\alpha^2}{M}\right) \|v - w\|_V^2$$

Et la fonction  $S_\rho$  est bien contractante.

**Question 4 :** Il existe un unique  $u$  tel que  $S_\rho(u) = u$  et donc tel que  $Au = b$  (car  $\rho \neq 0$ ). Or, nous avons que

$$Au = b \iff \forall v \in v, (Au, v)_V = (b, v)_V \iff \forall v \in v, a(u, v) = \ell(v).$$

#### Exercice 4 – Formulation faible

**Question 1 :**  $V = H^1(\Omega)$ , de norme  $\|u\|_{H^1(\Omega)}^2 = \int_\Omega |\nabla u(x)|^2 + |u(x)|^2 dx$ . Nous multiplions l'EDP par  $v \in H^1(\Omega)$ , intégrons sur  $\Omega$  :

$$\begin{aligned}
 \int_\Omega -\Delta u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx + \eta \int_\Omega u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx &= \int_\Omega f(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx \\
 \implies \int_\Omega \nabla u(\mathbf{x}) \cdot \nabla v(\mathbf{x}) dx + \eta \int_\Omega u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx - \int_{\partial\Omega} \partial_{\mathbf{n}} u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx &= \int_\Omega f(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx && \text{Formule de Green} \\
 \implies \int_\Omega \nabla u(\mathbf{x}) \cdot \nabla v(\mathbf{x}) dx + \eta \int_\Omega u(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx &= \int_\Omega f(\mathbf{x}) v(\mathbf{x}) dx && (\partial_{\mathbf{n}} u)|_{\partial\Omega} = 0
 \end{aligned}$$

Au final, nous obtenons les formes  $a$  et  $\ell$ , pour tout  $u, v \in V = H^1(\Omega)$  :

$$a(u, v) = \int_\Omega \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) dx + \eta \int_\Omega u(x) v(x) dx, \quad \ell(v) = \int_\Omega f(x) v(x) dx.$$

**Question 2 :** Tout d'abord  $H^1(\Omega)$  est un espace de Hilbert. Ensuite,  $a(\cdot, \cdot)$  et  $\ell(\cdot)$  sont clairement respectivement bilinéaire et linéaire (nous travaillons dans  $\mathbb{R}$  donc la bilinéarité implique sesquilinearité et

la linéarité, l'anti linéarité). Il nous faut démontrer leur continuité et la coercivité de  $a(\cdot, \cdot)$ . Pour tout  $u, v \in H^1(\Omega)$  :

$$\begin{aligned}
 |\ell(v)| &= \left| \int_{\Omega} f(x)v(x) \, dx \right| \\
 &\leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} && \text{Cauchy Schwarz} \\
 &\leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)} && \text{Inégalité des normes} \\
 |a(u, v)| &= \left| \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) \, dx + \eta \int_{\Omega} u(x)v(x) \, dx \right| \\
 &\leq \left| \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) \, dx \right| + \left| \eta \int_{\Omega} u(x)v(x) \, dx \right| && \text{Inégalité triangulaire} \\
 &\leq \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)^3} \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)^3} + \eta \|u\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} && \text{Cauchy Schwarz} \\
 &\leq \|u\|_{H^1(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)} + \eta \|u\|_{H^1(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)} && \text{Inégalité des normes } L^2(\Omega) \text{ et } H^1(\Omega) \\
 &\leq (1 + \eta) \|u\|_{H^1(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)} && \text{Donc } a \text{ est continue sur } H^1(\Omega) \times H^1(\Omega) \\
 a(u, u) &= \int_{\Omega} |\nabla u(x)|^2 \, dx + \eta \int_{\Omega} |u(x)|^2 \, dx \\
 &\geq \int_{\Omega} |\nabla u(x)|^2 \, dx + \int_{\Omega} |u(x)|^2 \, dx && \text{Car } \eta > 1 \text{ et chaque terme est positif} \\
 &\geq \|u\|_{H^1(\Omega)}^2 && \text{Donc } a \text{ est coercive}
 \end{aligned}$$

Toutes les hypothèses du Théorème de Lax-Milgram sont vérifiées : le problème admet une unique solution.

### Question 3 :

```

1  h = 0.1;
2  Point(1) = {0, 1, 0, h};   Point(2) = {0, 2, 0, h};
3  Point(3) = {3, 2, 0, h};   Point(4) = {3, 1, 0, h};
4  Point(5) = {2, 1, 0, h};   Point(6) = {2, 0, 0, h};
5  Point(7) = {1, 0, 0, h};   Point(6) = {1, 1, 0, h};
6  Line(1) = {1, 2};   Line(2) = {2, 3};
7  Line(3) = {3, 4};   Line(4) = {4, 5};
8  Line(5) = {5, 6};   Line(6) = {6, 7};
9  Line(5) = {7, 8};   Line(6) = {8, 1};
10 Line Loop(1) = {1:8};
11 Plane Surface(1) = {1};
12 Physical Surface(1) = {1};
13 Physical Line(2) = {1:8}; //partial omega

```

**Question 4 :** On définit l'espace des polynômes de degré 1 sur un domaine  $\omega$  par :

$$\mathbb{P}^1(\omega) = \{v \in \mathcal{C}^0(\omega) \text{ tel que } \exists a, b, c \in \mathbb{C}^3, \forall (x, y) \in \omega, v(x, y) = ax + by + c\}$$

et puis l'espace  $V_h$  (Attention, ne pas oublier la continuité sur  $\bar{\Omega}$ !)

$$V_h = \left\{ u \in \mathcal{C}^0(\bar{\Omega}) \text{ tel que } \forall K \in \mathcal{T}_h, u|_K \in \mathbb{P}^1(K) \right\}$$

**Question 5 :**  $V_h \subset H^1(\Omega)$  est un espace de Hilbert car de dimension finie (voir cours).  $V_h$  dispose de la même norme que  $H^1(\Omega)$  et de plus comme  $a(\cdot, \cdot)$  et  $\ell(\cdot)$  sont continues sur respectivement  $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$  et  $H^1(\Omega)$ , elles le sont toujours sur respectivement  $V_h \times V_h$  et  $V_h$ . La coercivité de  $a(\cdot, \cdot)$  étant valable pour tout élément de  $H^1(\Omega)$ , elle le reste pour les éléments de  $V_h$ . Autrement dit,  $a(\cdot, \cdot)$  et

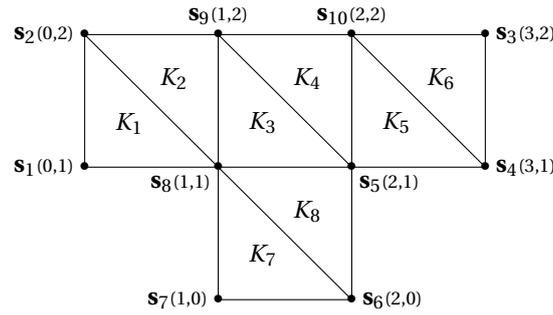


FIG. 1 : Triangulation  $\mathcal{T}_h$

$\ell(\cdot)$  vérifient toujours les hypothèses du Théorème de Lax-Milgram sur  $V_h$  : le problème admet donc une unique solution.

**Question 6 :**  $T_1$  est admissible tandis que  $T_2$  ne l'est pas.

**Question 7 :** La dimension de  $V_h$  est égale au nombre nœuds de la triangulation : 10

**Question 8 :** Nous notons les sommets ainsi :

Les trois sommets du triangle  $K_2$  sont  $\mathbf{s}_2$ ,  $\mathbf{s}_8$  et  $\mathbf{s}_9$ , autrement dit, seules les fonctions de forme associées à ces nœuds seront non nulles dans  $K_2$ . Pour  $j \in \{2, 8, 9\}$ , notons :

$$\varphi_j|_{K_7}(x, y) = a_j x + b_j y + c,$$

et calculons ces coefficients.

$$\begin{cases} \varphi_2(0, 2) = 1 \\ \varphi_2(1, 1) = 0 \\ \varphi_2(1, 2) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2b_2 + c_2 = 1 \\ a_2 + b_2 + c_2 = 0 \\ a_2 + 2b_2 + c_2 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a_2 = -1 \\ b_2 = 0 \\ c_2 = 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \varphi_8(0, 2) = 0 \\ \varphi_8(1, 1) = 1 \\ \varphi_8(1, 2) = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} 2b_8 + c_8 = 0 \\ a_8 + b_8 + c_8 = 1 \\ a_8 + 2b_8 + c_8 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} a_8 = 0 \\ b_8 = -1 \\ c_8 = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} \varphi_9(0, 2) = 0 \\ \varphi_9(1, 1) = 0 \\ \varphi_9(1, 2) = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} 2b_9 + c_9 = 0 \\ a_9 + b_9 + c_9 = 0 \\ a_9 + 2b_9 + c_9 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} a_9 = 1 \\ b_9 = 1 \\ c_9 = -2 \end{cases}$$

Au final, nous obtenons pour tout  $(x, y)$  de  $K_2$  :

$$\varphi_2(x, y) = -x + 1, \quad \varphi_8(x, y) = -y + 2, \quad \varphi_9(x, y) = x + y - 2$$